

ческой кинетике, 3 изд., М., 1987; Николис Г., Пригоzin И. Самоорганизация в неравновесных системах, пер. с англ., М., 1979; Физика XX века. Развитие и перспективы. Сб. ст., М., 1984; Хакен Г., Синергетика. Иерархии неустойчивостей в самоорганизующихся системах и устройствах, пер. с англ., М., 1985; Васильев В. А., Романовский Ю. М., Яхно В. Г., Автомодельные процессы, М., 1987; Бункин Ф. В., Кириченко Н. А., Лукьяниченко Б. С., Термохимическое действие лазерного излучения, «УФН», 1982, т. 138, с. 45; их же, Структуры при лазерном окислении металлов, «УФН», 1987, т. 152, с. 163.

Н. В. Карлов, Б. С. Лукьяниченко

ОБРАТНОЙ ЗАДАЧИ РАССЕЯНИЯ МЕТОД — метод исследования нек-рых нелинейных уравнений математической физики. Введён К. Гардиером (C. S. Gardner), Дж. Грином (J. M. Greene), М. Крускалом (M. D. Kruskal) и Р. Миурой (R. M. Miura) в 1967, хотя отдельные элементы метода были известны ещё в 19 в. (см. Беккунда преобразование). Основан на представлении исследуемого нелинейного ур-ния в виде условия совместности для системы линейных ур-ний. Первонач. вариант метода, использующий теорию рассеяния для дифференц. операторов (отсюда назв. метода), был применён к Кортевега — де Фриса уравнению

$$u_t - 6uu_x + u_{xxx} = 0, \quad (1)$$

к-рое является условием совместности переопределённой линейной системы ур-ний

$$(\hat{L} - \lambda^2)\psi = 0, \quad (2)$$

$$\psi_t + \hat{A}\psi = 0, \quad (3)$$

$\hat{L} = -d^2/dx^2 + u(x, t)$, $\hat{A} = 4d^3/dx^3 + 3[ud/dx + (d/dx)u]$ и эквивалентно операторному соотношению (представлению Лакса)

$$\partial\hat{L}/\partial t = [\hat{L}, \hat{A}]. \quad (4)$$

Ур-ние (2) — стационарное одномерное Шредингера уравнение с потенциалом $u(x, t)$, зависящим от времени t как от параметра [предполагаем, что $u(x, t)$ достаточно быстро убывает при $x \rightarrow \pm\infty$].

Основные понятия. Волновые ф-ции ψ , соответствующие непрерывному спектру оператора \hat{L} , определим асимптотич. выражениями

$$\begin{aligned} \psi &\rightarrow e^{-i\lambda x} + r(\lambda, t)e^{-i\lambda x} \text{ при } x \rightarrow +\infty, \\ \psi &\rightarrow a^{-1}(\lambda, t)e^{i\lambda x} \text{ при } x \rightarrow -\infty. \end{aligned}$$

Из представления (4) следуют соотношения

$$\begin{aligned} r(\lambda, t) &= r(\lambda, 0)e^{8i\lambda^2 t}, \quad a(\lambda, t) = a(\lambda, 0), \\ r(\lambda, 0) &\equiv r(\lambda), \quad a(\lambda, 0) \equiv a(\lambda). \end{aligned} \quad (5)$$

Ф-ция $r(\lambda, t)$ имеет смысл амплитуды рассеяния назад, ф-ция $a^{-1}(\lambda)$ — амплитуды рассеяния вперёд. Ф-ция $a(\lambda)$ аналитична и имеет на верх. мнимой полусоси конечное число нулей $\lambda_n = ix_n$, определяющих дискретный спектр оператора Шредингера \hat{L} . Положение нулей не зависит от времени. Состав. ф-ции дискретного спектра $\psi_n(x, t)$ определим нормировкой $\psi_n \rightarrow \exp(-x_n x)$ при $x \rightarrow +\infty$, тогда $\psi_n \rightarrow c_n(t) \exp(x_n x)$ при $x \rightarrow -\infty$. Из ф-л (5) следует, что

$$c_n(t) = c_n(0) \exp(8\lambda_n^2 t), \quad c_n(0) \equiv c_n. \quad (6)$$

Рассмотрим интегральное уравнение Гельфанд — Левитана — Марченко для ф-ций $K(x, z)$, позволяющей решить обратную задачу рассеяния:

$$K(x, z) + F(x+z) + \int_z^\infty K(x, s)F(s+z)ds = 0, \quad (7)$$

здесь

$$F(\xi) = \sum_{n=1}^N \frac{M^2}{n} e^{-x_n \xi} + \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^\infty r(\lambda) e^{i\lambda \xi} d\lambda,$$

$$\frac{M^2}{n} = i c_n / (da/d\lambda)_{\lambda=i x_n}$$

При помощи ф-лы $u(x) = 2dK(x, x)/dx$ можно восстановить потенциал в ур-нии Шредингера (2) по набору т. н. данных рассеяния, т. е. величин $r(\lambda)$, x_n , c_n . При физически очевидных предположениях $|r(\lambda)| < 1$, $M_n^2 > 0$, $x_n > 0$ эта задача однозначно разрешима.

Вместо данных рассеяния можно говорить о функции $F(\xi)$.

О. з. р. м. основан на соотношениях (5), (6), определяющих зависимость данных рассеяния от времени и позволяющих решать задачу Коши для ур-ния (1) по схеме

$$u(x) \xrightarrow{1} F(\xi) \xrightarrow{II} F(\xi, t) \xrightarrow{III} u(x, t).$$

На I этапе решается прямая задача рассеяния, на III этапе — обратная. Для эф. решения этих задач, вообще говоря, необходимы численные расчёты. Достоинство О. з. р. м. состоит в том, что он позволяет сколь угодно далеко продвинуться по времени без потери точности.

При $r(\lambda) = 0$ ур-ние (7) сводится к системе N линейных алгебраич. ур-ний и его решение выражается в элементарных ф-циях. Это решение описывает взаимодействие N уединённых волн (солитонов) и наз. N -солитонным. При любом t профили N -солитонных решений представляют собой по отношению к ур-нию Шредингера безотражат. потенциалы (потенциалы Баргмана), на к-рых не происходит отражения назад.

Описанный вариант О. з. р. м. можно рассматривать как нелинейный аналог метода разделения переменных при решении задачи Коши для линейных эволюц. ур-ний (напр., диффузии уравнения). Этот вариант метода можно использовать также для решений ур-ния Кортевега — де Фриса, убывающих в одном направлении, но нельзя использовать для неубывающих решений. Нек-рые из таких решений можно построить методами алгебраич. геометрии. Профили этих решений — периодич. или квазипериодич. потенциалы, в непрерывном спектре к-рых имеется конечное число n запрещённых зон (см., напр., Бриллюэна зона). Простейший из них (однозонный потенциал) выражается через эллиптические функции и описывает частное решение ур-ния (1) — стационарную периодич. волну. Общее решение (n -зонный потенциал) описывает взаимодействие n таких волн. С n -зональными потенциалами связаны Θ -функции Якоби, при помощи к-рых можно записать и решения линейной системы (2), (3) — функции Блоха.

Применение метода. Описанная схема применима к разл. нелинейным дифференц. и интегро-дифференц. ур-ням, представимым в виде

$$u_t = f(\hat{A}, t)u_x. \quad (8)$$

Здесь $f(\xi, t)$ — произвольная рациональная ф-ция переменной ξ , а \hat{A} — т. н. рекурсионный оператор:

$$\hat{A}\phi = \phi_{xx} - 4u\phi + 2u_x \int_x^\infty \phi(y)dy$$

[для ур-ния Кортевега — де Фриса $f(\xi, t) \equiv \xi$]. В частном случае $f(\xi) = \xi^m$ ур-ния (8) (т. н. высшие ур-ния Кортевега — де Фриса) являются дифференциальными и имеют порядок $(2m+1)$. Ур-ния (8) являются условиями совместности линейной системы ур-ний, к-рая отличается от системы (2), (3) видом оператора \hat{A} . Если $f(\xi, t)$ — полином по переменной ξ , то \hat{A} — дифференц. оператор.

Все ур-ния (8) имеют n -солитонные и конечнозонные решения. Каждое из ур-ний (8) имеет бесконечное число интегралов движения. В качестве интеграла можно